Mechanický subsystém robota, základné teleso, rameno, zápästie, koncový efektor :)

Do mechanického subsystému robota patrí základné teleso, rameno, zápästie a koncový efektor.

Základné teleso robota môže mať rozmanité štrukturálne usporiadanie. Často sa rieši ako komplexná nosná konštrukcia. V iných prípadoch ho reprezentujú jednotlivé nosné prvky, ktoré sú súčasťou ramena. V základnom telese sú niekedy integrované aj podporné zariadenia (napr. zdroj hydraulickej energie).

Rameno zabezpečuje pohyb koncového efektora robota v priestore na základe kombinácie lineárnych a rotačných pohybov. Usporiadanie pohybových osí vytvára početné varianty konfigurácie ramien.

Zápästie ja na konci ramena a určené je na orientáciu koncového efektora. Zároveň je nosným prvkom na pripojenie efektora k ramenu robota.

Efektor je najvariabilnejšou časťou mechanickej štruktúry robota. Zabezpečuje špecializáciu robota na vymedzený okruh pracovných úloh.

Copyright © 2013 - 2026 Encyklopédia poznania